# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2001-105383

(43)Date of publication of application: 17.04.2001

(51)Int.CL

R26D 1/24 B26D 5/06 R41J 11/70

(21)Application number: 11-284823 05.10.1999 (22)Date of filing:

(71)Applicant : FUJI PHOTO FILM CO LTD

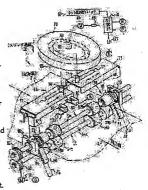
(72)Inventor: GOTO SATORU

## (54) SHEET CUTTING DEVICE

(57)Abstract: PROBLEM TO BE SOLVED: To make a thickness of a

device compact.

SOLUTION: In this sheet cutting device, lower rotary blades 64, 65 are fixed on a lower roller shaft 54a of nip rollers, while upper rotary blades 62, 63 are axially movably provided on an upper roller shaft 53a. The lower rotary blades 64, 65 and the upper rotary blades 62, 63 constitute slitters. A shift mechanism 66 changes over the upper rotary blades 62, 63 between a cutting position and a retreat position. Support blocks 69, 70 for the upper rotary blades 62. 63 are provided with separation guides 90, 91. The nip rollers carry a recording paper 2, while the slitters cut off both side end margins of the recording paper 2. The separation guides 90, 91 guide both the cut side end margins downward. Because the upper rotary blades 62, 63 are axially shifted, a height of the device can be suppressed. Because the nip rollers and the slitters are stalled on the equal shafts 53a, 54a, the device becomes compact.



### LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

19 08 2004

[Date of sending the examiner's decision of rejection

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

### · (19)日本国特許庁(JP)

## (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-105383 (P2001-105383A)

テーマコード(参考)

AF23 AF25 AF51 LA03 LA07 LA11 LA18 LA23 LA30 LA39 LA43 LB10 LB17 LB24 LB39 LCD1 LC11 LC15 LC18

30027 VV04

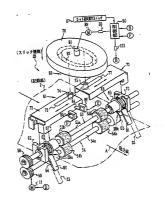
## (43)公開日 平成13年4月17日 (2001.4.17)

(51) int.Cl.' B 2 6 D 1/2 5/0 B 4 1 J 11/7	6	F 1 B 2 6 D 1/24 B 2 C 0 5 8 5/06 A 3 C 0 2 7 B 4 1 J 11/70
		審査請求 未請求 請求項の数8 OL (全 13 頁)
(21)出願番号	特原平11-284823	(71) 出額人 000005201 宮士写真フイルム妹式会社 神奈川県南足柄市中沼210番地
(22)出顧日	平成11年10月5日(1999.10.5)	神奈川県南足州市中心がある 後藤 党 埼玉県朝霞市県水 3 丁目13番45号 富士写 亥フィルム株式会社内
		(74)代組人 100075281 中理士 小林 和選 Fターム(参考) 20058 ABO2 AOB AC15 AED2 AE10

## (54) 【発明の名称】 シート切断装置

### (57)【要約】

【課題】 装置の厚みをコンバクトにする。 [解決手段] ニップローラの下側ローラ軸54aに下 回転刃64,65を固定する。ニップローラの上側ロー ラ軸53 aに上回転刃62, 63を軸方向で移動自在に 設ける。下回転刃64,65と上回転刃62,63とに よりスリッタを構成する。シフト機構66により、上回 転刃62、63を切断位置と退避位置とに切り替える。 上回転刃62、3の支持ブロック69、70に分離ガイ F90.91を設ける。ニップローラで記録紙2を振送 し、スリッタで記録紙2の両側端余白を切り落とす。分 離ガイド90、91により、切断した両側端余白を下方 に案内する。上回転刃62,63を軸方向でシフトする ので、装置の高さが抑えられる。ニップローラとスリッ タとを同一軸に取り付けるので、装置がコンパクトにな



#### [特許請求の範囲]

【請求項1】 第1刃と第2刃とを有し、使用時には第 1 刃の刃面を第2 刃の刃面に接触させたカット位置にセ ットし、不使用時には第1刃をカット位置から退避位置 に移動させるスリッタにより、シートを撤送方向に切断 するシート切断装置において、

1

前記第1刃をシートの撤送方向に直交するシートの幅方 向に移動自在に配置し、前記退避位置では、第1刃をシ ートの両側縁から外側に離れた位置に設定したことを特 徴とするシート切断装置。

「請求項2] 前記シートをニップして搬送するニップ ローラを備え、前記ニップローラの軸に、前記第1刃を 配置したことを特徴とする請求項1又は2記載のシート 切断装置。

【請求項3】 前記第1刃を、前記ニップローラの軸に 軸方向で移動自在に設けたことを特徴とする請求項2記 鉞のシート切断装置。

【請求項4】 前記シートの両側縁部を切断するために 前記スリッタを一対設け、前記1対のスリッタの各第1 刃を接近又は離反させることで前記カット位置又は退避 20 位置にセットすることを特徴とする請求項1ないし3い ずれか1つ記載のシート切断装置。

【請求項5】 前記第2刃をニップローラと同径又は僅 かに小さくしたことを特徴とする請求項4記載のシート 切断装置。

[請求項6 ] 前記スリッタにより切断されたシートの 切断部をシートの扱送路から分離する分離ガイドを第1 刃に連動させて設けたことを特徴とする請求項1ないし 5いずれか1つ記載のシートの切断装置。

[請求項7] 第1刃と第2刃とを有し、使用時には第 30 1 刃及び第2刃をシートの幅方向の任意のカット位置に セットし、不使用時には第1刃及び第2刃をカット位置 から退避位置に移動させる 1 対のスリッタにより、シー トの両側縁部を切断するシート切断装置において、 前記第1刃及び第2刃をシートの切断方向に直交するシ ートの幅方向に移動自在に配置し、前記退避位置では、 第1刃及び第2刃をシートの両側縁から外側に離れた位 置に設定したことを特徴とするシート切断装置。

【請求項8】 前記シートをニップして撤送するニップ ローラを備え、とのニップローラの軸に、前記第1刃及 40 を図る。 び第2刃を配置し、前記第1刃と第2刃の両方を、前記 ニップローラの軸に軸方向で移動自在に設けたことを特 徴とする請求項7記載のシート切断装置。

### [発明の詳細な説明]

#### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、帯状シート、又は カットシート等のシートを振送方向に切断するシート切 断装置に関し、さらに詳しくは、シートを切断するカッ ト位置とシートの扱送を妨げないようにシートから退避 した退避位置との間で刃を移動させることができるシー 50

ト切断装置に関するものである。

#### [0002]

【従来の技術】カラーサーマルプリンタには、記録紙を 給紙側から排出側に向けた順方向と排出側から給紙側に 向けた逆方向との間で複数回往復搬送する間に、1つの サーマルヘッドで3色の画像を面順次に熱記録するもの

がある。 【0003】上記カラーサーマルブリンタは、記録紙を キャブスタンローラとピンチローラとからなる撤送ロー ラ対でニップし、キャプスタンローラの回転により記録 紙を順方向と逆方向とに往復搬送する。そして、搬送口 ーラ対が何れかの方向に記録紙を振送する際に、サーマ ルヘッドによって記録紙に特定の色の画像を熱記録す る。この熱記録を安定的に行うために、記録紙よりも小 さいサイズの範囲に画像を記録している。したがって、 画像記録エリアの全周には余白が生じる。一方、プリン ト写真などでは、余白の無い縁無しフリントが一般的で あり、これとの関係でサーマルプリントでも余白のない プリントが望まれている。このため、画像記録エリアの 周りの余白を選択的に切断したいという要請がある。 【0004】余白を切断するためには、前後端カッタや

スリッタ等を配置すればよい。例えば、特許第2833 185号公報や特開平8-11087号公報には、上回 転刃を下回転刃に対しカット位置と退避位置との間で変 移させるスリッタが提案されている。

#### [0005]

[発明が解決しようとする課題] 上記公報記載のスリッ タでは上回転刃をはね上げる方式で、上回転刃をカット 位置から退避位置へ変移させている。このため、上回転 刃のはね上げスペースが必要になる。したがって、この はね上げスペースの分だけ装置が厚くなり、コンパクト 化が図れないという問題がある。また、排紙ローラ等を 別個に設ける必要もある。

[0006]本発明は、上記課題を解決するものであ り、非切断時に刃を退避させるスペースを工夫して装置 自体を小型にすることができるシート切断装置を提供す ることを目的とする。また、別の目的としては、カット 位置の前後でシートをニップして振送するためのローラ を配置するためのスペースを工夫して装置自体の小型化

#### [0007]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため に、請求項1記載のシート切断装置では、第1刃をシー トの切断方向に直交するシートの幅方向に移動自在に配 置し、退避位置では、第1刃をシートの両側縁から外側 に離れた位置に設定したものである。また、請求項2記 載のシート切断装置では、シートをニップして搬送する ニップローラを備え、このニップローラの軸に、第1刃 及び第2刃を配置したものである。さらに、請求項3記 載のシート切断装置では、第1刃をニップローラの軸に 軸方向で移動自在に設けたものである。

【0008】請求項4記載のシート切断装置では、1対 のスリッタの各第1刃を接近又は離反させることでカッ ト位置又は退避位置にセットするようにしたものであ る。また、請求項5記載のシート切断装置では、第2刃 をニップローラと同径又は僅かに小さくしたものであ る。さらに、請求項6記載のシート切断装置では、スリ ッタにより切断されたシートの両側縁部をシートの撤送 路から分離する分離ガイドを第1刃に連動させて設けた ものである。請求項7記載のシート切断装置では、第1 10 刃と第2刃との両方をカット位置と退避位置との間で移 動させるようにしたものである。

#### [00009]

[発明の実施の形態]図1は、本発明を実施したカラー 感熱プリンタの標路を示すものである。 このカラー感熱 プリンタでは、シート状のカラー感熱記録紙(以下、 「記録紙」と称す。) 2が用いられる。記録紙2は、給 紙部3から給紙される。給紙部3は、カセットに複数収 納された記録紙2を給紙ローラで給紙する。

[0010] 給紙部3の下流側には、サーマルヘッド7 20 とプラテンローラ8とが配置されている。サーマルヘッ ド7には、多数の発熱素子をライン状に配列した発熱素 子アレイ7 aが設けられている。このサーマルヘッド7 は、支持軸9を支点にして、ブラテンローラ8上の記録 紙2を押圧するプリント位置と、プラテンローラ8から 離れた退避位置との間で揺動する。

【0011】記録紙2は、周知のように、支持体上にシ アン感熱発色層、マゼンタ感熱発色層、イエロー感熱発 色層が順次層設されている。最上層となるイエロー感熱 発色層は熱感度が最も高く、小さな熱エネルギーでイエ 30 ローに発色する。最下層となるシアン感熱発色層は熱感 度が最も低く、大きな熱エネルギーでシアンに発色す る。また、イエロー感熱発色層は、420 n mの近紫外 線が照射されたときに、発色能力が消失する。マゼンタ 感熱発色層は、イエロー感熱発色層とシアン感熱発色層 との中間程度の熱エネルギーでマゼンタに発色し、36 5 n mの紫外線が照射されたときに発色能力が消失す る。記録紙2に、例えばブラック懸熱発色層を設けて4 層構造にしてもよい。

【0012】サーマルヘッド7の下流側には、記録紙2 40 を搬送する撤送ローラ対10が配置されている。この搬 送ローラ対10は、キャブスタンローラ12と、このキ ャプスタンローラ 12の上方で回転自在とされたピンチ ローラ13とを備えている。キャプスタンローラ12 は、記録紙2の下方に配置されており、バルスモータか らなる記録紙送りモータ11により駆動される。ピンチ ローラ13は、キャプスタンローラ12から離れた位置 と圧接した位置との間で移動する。そして、搬送ローラ 対10は、位置センサー14によって記録紙2の先端を 検出すると、ビンチローラ13の圧接によって記録紙2 50 は、肩片33の集積によって生じる記録紙2の詰まりを

を挟み込み、キャブスタンローラ 1 2 の回転によって記 録紙2を給紙側から排紙側へ向けた順方向(矢印A方 向) と、排紙側から給紙側へ向けた逆方向(矢印B方 向)とに交互に搬送する。

{0013}ピンチローラ13の回転軸にはエンコーダ 15が設けられている。エンコーダ15は、ピンチロー ラ13の回転数を検出して記録紙2の搬送量を計測す

る。 【0014】撤送ローラ対10の順方向送りの下流側に は、光定着器16が配置されている。この光定着器16 は、発光ピークが420nmの近紫外線を発生するイエ ロー用紫外線ランプ17と、発光ピークが365nmの 紫外線を発生するマゼンタ用紫外線ランプ 18と、これ らの背後を覆うリフレクタ19とから構成されている。 [0015]光定着器16に対して順方向送りの下流側 には、前端余白カッタ20、後端余白カッタ21が順に 配置されている。前端余白カッタ20は、記録紙2を幅 方向に沿って切断して、画像記録エリア周りの順方向送 りの下流側余白(以下、「前端余白」という)を切り離 す。後端余白カッタ21は、記録紙2を幅方向に沿って 切断して、画像記録エリア周りの順方向送りの上流側余

白(以下、「後端余白」という)を切り離す。 [0016]後端余白カッタ21に対して順方向送りの 下流側には、本発明のシート切断装置に相当する両側端 余白カッタ28が配置されている。両側端余白カッタ2 8 には、ニップローラに相当する排出ローラ対2 9 が組 み込まれている。排出ローラ対29は、記録紙送りモー タ11で駆動され、記録紙2をニップして順方向に撤送 する。両側端余白カッタ28は、排出ローラ対29によ って搬送される記録紙2を撤送方向に切断して、画像記 録エリア周りのうちの幅方向の左右余白を同時に切り離

【0017】両側端余白カッタ28に対して順方向送り の下流側には、排出口30が設けられている。排出口3 0の外には、排出トレイ31が着脱自在に取り付けられ ている。排出トレイ31には、トレイ部32とゴミ受け 部34とが設けられている。トレイ部32は、排出□3 0を通って外部に排出される記録紙2を受ける。ゴミ受 け部34は、カッタ20,21,28の下に配置され、 各カッタ20、21、28から出る屑片33を受ける。 このゴミ受け部34は、トレイ部32よりも下方で出っ 張って設けられており、排出口30の下方に開閉自在に 設けられた扉35を押して開□36からブリンタの内部 に入り込む。排出トレイ31をプリンタから外したとき には、図示していないバネの付勢により扉35が閉じら れるため、開口36は遮蔽される。

【0018】なお、図示は省略したが、ゴミ受け部34 にゴミ量検出センサを設け、屑片33が一定量になった ら、アラームを発するようにするとよい。この場合に

防止することができる。

【0019】前端余白カッタ20は、図2に示すよう に、円板刃40、固定刃41、刃物台42、刃物台ガイ ド43、及び刃物台待機位置検出センサ48等から構成 されている。固定刃41は、薄板状に構成されており、 その長手方向を記録紙2の幅方向に沿わして固定され、 薄板面の長辺上端部が刃先41aとされている。刃先4 1 a は、搬送路よりも僅かに下がっている。円板刃40 は、刃物台42に回転自在に取り付けられており、固定 刃41の刃先41aに接触する。刃物台ガイド43は、 刃物台42を記録紙2の幅方向に移動自在に支持してい る。刃物台42には、ベルト44の一部が固定されてい

[0020]ベルト44は、一対のプーリ45,46に 掛けられている。一対のプーリ45.46は、記録紙2 の幅方向の両側に配置されている。一方のブーリ46に は、カッタモータ47の駆動が伝達される。ベルト44 は、プーリー46を介してカッタモータ47により正逆 回転される。これにより、刃物台42が記録紙2の幅方 向で往復動する。刃物台待機位置検出センサ48は、刃 20 物台42に設けた連光板48aと、透過型の光電センサ 48 bとで構成されており、光電センサ48 bにより遮 光板48 aを検出することで刃物台42が待機位置に戻 った旨の信号を制御部50に送る。

[0021]制御部50は、ピンチローラ13の回転数 の計測に基づいてカット位置を特定し、記録紙2の撤送 を停止してからカットするように記録紙送りモータ11 とカッタモータ47との作動を制御する。

[0022]固定刃41には、搬送路に平行な面41b イド51が形成されている。紙ガイド51は、図3に示 すように、固定刃41の上面41bとの隙間が徐々に狭 くなる断面形状となっており、記録紙2を固定刃41に 向けてガイドする。

,【0023】後端余白カッタ21は、前端余白カッタ2 0と同じ構成となっているため、ここでは前端余白カッ タ20の構成部材と同じ符号で説明し、詳しい説明を省 略する。違いは、図1に示すように、順方向送りに対す る円板刃40と固定刃41との配置が逆になっている。 また、図4に示すように、後端余白カッタ21用の紙ガ 40 イド51は、刃物台ガイド43の下面に配置されてお り、刃先41aに向けて徐々に広くなる断面形状となっ ている。この後端余白カッタ21は、前端余白カッタ2 0の作動後に作動され、排出ローラ対29でニップした 状態で記録紙2の後端余白をカットする。

【0024】後端余白カッタ21には、円板刃40に対 して順方向送りの上流側に位置センサ22が設けられて いる。位置センサ22は、記録紙2の後端を検出する。 位置センサ22が記録紙2の後端を検出したときには、 記録紙2の後端余白をカットする位置が後端余白カッタ 50 53aと一緒に回転するように支持している。

21のカット位置に合うようになっている。制御部50 は、位置センサ22から得られる後端検出信号に基づい て、記録紙2の搬送を停止し、その停止後にカットする ように、記録紙送りモータ11と後端余白カッタ21用 のカッタモータ47とを制御する。

【0025】両側端余白カッタ28は、図5乃至図7に 示すように、排出ローラ対29と、記録紙2の両側縁部 を搬送方向に切断する一対のスリッタ28a,28b と、これらスリッタ288,28bを記録紙2の幅方向 に移動させるシフト機構66とからなる。シフト機構6 6は、スリッタを記録紙2を切断するカット位置と記録 紙2の搬送を妨げない退避位置との間で移動させる。排 出ローラ対29は、記録紙2をニップして排出口30に 向けて排出する上ローラ53、及び下ローラ54とから なる。上ローラ53は、記録紙2の幅方向に平行に配置

された上ローラ軸53 aと、上ローラ軸53 aに所定間 隔離して固定された2個のローラ本体53bとからな

【0026】下ローラ54は、記録紙2の幅方向と平行

に配置された下ローラ軸54aと、前記一対のローラ本 体53bに当接するように下ローラ軸54aに固定され た2個のローラ本体54bとからなる。上・下ローラ軸 53a、54aの一端には、互いに啮合するギャ59、

60がそれぞれ固定されている。これらのギャ59,6 0は、一方のギヤ59に記録紙送りモータ11の駆動が 伝達されることで上・下ローラ軸53a,54aをそれ

ぞれ回転させる. [0027] 左スリッタ28 a は、第1刃に相当する上

回転刃62と、第2刃に相当する下回転刃64とから構 が設けられている。刃物台ガイド43の下面には、紙ガ 30 成されている。また、右スリッタ28bも、一対の上回 転刃63と下回転刃65とから構成されている。下回転 刃64,65は、下ローラ軸54aと同軸で、且つロー ラ本体54bの両外側にそれぞれ固定されている。下回 転刃64、65の刃先間隔、すなわち図6に示した間隔 L.1は、予め決められた画像記録エリアの幅、又はそれ よりも僅かに狭い幅に相当する間隔となっている。ま た、下回転刃64.63は、刃先径がローラ本体54b

と同じ径になっている。 [0028]上回転刃62,63は、下回転刃64,6 5に当接するカット位置と記録紙2の幅方向の外側位置 に退避する退避位置との間でシフト機構66により記録 紙2の幅方向に移動される。シフト機構66は、刃スラ イド部材 6 7 、 6 8 、支持ブロック 6 9 , 7 0 、及び支 持ブロック69、70を連係して移動させる1つのシフ ト部61とからなる。

【0029】刃スライド部材67,68には、上回転刃 62.63が取り付けられている。支持ブロック69. 70は、刃スライド部材67、68をそれぞれ上ローラ 軸53aの軸方向に沿って移動自在に、且つ上ローラ軸

【0030】シフト部61は、ガイドブラケット72. 73、カムピン74、75、及びカム板78、カム板駆 動モータ89等から構成されている。左ガイドブラケッ ト72は、一端で左支持ブロック69を保持しており、 他端に左カムピン74をもっている。右ガイドブラケッ ト73も、一端で右支持ブロック70を保持しており、 他端に右カムビン75をもっている。一対の直進ガイド 開□76、77は、一対のカムピン74、**7**5を記録紙 2の幅方向に移動自在にガイドする開口であり、カッタ フレーム80に設けられている。 カッタフレーム80 は、第1及び第2軸53、56との両端を回転自在に支 持している。

【0031】カム板78は、楕円形に形成されており、 取付軸81により回転自在に取り付けられている。この カム板78には、楕円状のカム溝82が形成されてい る。カム溝82には、カムビン74,75が係合してい る。したがって、カム板78が回転すると、カムビン7 4、75を介し、ガイドブラケット72、73を記録紙 2の幅方向に移動させる。ガイドブラケット72.73 は、支持ブロック69、70に固定されているので、上 20 回転刃62,63がカット位置と退避位置との間で移動 する.

[0032]退避位置では、上回転刃62,63の刃先 間隔し2が記録紙2の幅Wよりも広くされる。なお、本 実施形態のカム溝82は、カム板78の90度ごとの回 転によって一対の上回転刃62,63をカット位置と退 遊位置とに交互に移動させる形状となっている。

[0033]両側端余白カッタ28には、支持ブロック 69、70の移動位置を検出する位置検出センサ85, 86が設けられている。位置検出センサ85,86は、 透過型の光電センサから構成されており、ガイドブラケ ット72、に設けた遮光板84を検出する。一方の位置検 出センサ86は、遮光板84を検出することで、制御部 50に上回転刃62、63がカット位置に移動した旨の 信号を送る。また、他方の位置検出センサ85は、遮光 板84を検出することで、上回転刃62、63が退避位 置に移動した旨の信号を制御部50に送る。

【0034】制御部50には、外部に操作可能に設けた カット選択スイッチ87が接続されている。カット選択 か否かの選択操作信号が制御部50に入力される。制御 部50は、カット選択スイッチ87により余白切断が選 択された場合に、ドライバ88にモータ駆動信号を送っ てカム板78を一方向に回転させるようにカム板駆動モ ータ89を駆動する。そして、制御部50は、カム板駆 動モータ89の駆動中に一対の位置検出センサ85、8 6から得られる検出信号をそれぞれ監視し、位置検出セ ンサ86からの信号が得られた時点でカム板駆動モータ 89の駆動を停止する。

【0035】支持ブロック69、70には、分離ガイド 50 【0041】本実施形態のカッタ付きプリンタでは、画

90,91がそれぞれ設けられている。分離ガイド9 0, 91は、一対のスリッタ28a, 28bで切断され た屑片33を記録紙2の搬送路外に分離し、ゴミ受け部 34に向けてガイドする。支持ブロック69、70は、 上回転刃62、63をカット位置に移動したときに、分 離ガイド90、91を上回転刃62、63に対して順方 向送りの下流側に位置させ、また、上回転刃62,63 を退避位置に移動したときに、記録紙2の搬送を妨げな い位置に移動させる。

[0036] なお、刃スライド部材67, 68、及び支 持ブロック69、70は、両方とも構成が同じであるた め、以下では一方の構成のみを説明し、他方に対しては 同じ符号を付与してここでは詳しい説明を省略する。

【0037】刃スライド部材67は、図8及び図9に示 すように、回転刃保持スリーブ100、滑動スリーブ1 01、及びコイルバネ102から構成されている。回転 刃保持スリーブ100は、上回転刃62を保持してい る。滑動スリーブ101は、筒状に構成されており、上 ローラ軸53aにその軸方向に移動自在に支持されてい る。滑動スリーブ101には、ガイド溝103、両端の フランジかなる内及び外側ストッパ104、105が形 成されており、各ストッパ104、105の間の外周面 によって、回転刃保持スリーブ100をスライド可能に 保持する。

【0038】コイルパネ102は、外側ストッパ105 と回転刃保持スリーブ100との間に挿入され、回転刃 保持スリープ100を内側ストッパ104に向けて付勢 する。このようにコイルバネ102で上回転刃62.6 3を付勢した状態でカット位置に移動させることで、上 30 回転刃62,63が下回転刃64に当接するときの衝撃 を緩和でき、また、上回転刃62を下回転刃64に圧接 させる力を一定に維持することができる。

[0039]支持ブロック69の上下端部には、上ロー ラ軸53aを挟むように一対の弾性爪108、109が 設けられている。弾性爪108;109は、外側ストッ バ105を上ローラ軸53aの軸方向に移動しないよう に、且つ上ローラ軸53aを中心とする回転方向に回転 自在に保持する。

【0040】上ローラ軸53aには、孔110が設けら スイッチ87の操作により、記録紙2の余白を切断する 40 れている。孔110には、回転刃保持スリーブ100、 及び滑動スリーブ101に回転力を伝達するためのピン 111がその両端を軸から突出させた状態で圧入され る。回転刃保持スリーブ100の開口107には、ピン 111の両端が係合するガイド溝112が軸方向に形成 されている。滑動スリーブ101の内周面にも、ピン1 11の両端が挿通するガイド溝113が形成されてい る。これらのガイド溝112,113は、少なくとも刃 スライド部材67の移動量に応じた長さで上ローラ軸5 3 a の軸方向に形成されている。

像配録後の一番種切に、前端余日カッタ20で前端余日を切断する。ところで、例えば記録紙2が多重送りされた場合や円板刃40が配録紙2の幅方向の途中で止まった状態だなって記録紙2が詰まる不都合が生じる。一般的にブリンクでは、ジャム処理用の側閉脚がありここから手を入れて詰まる記録紙を取り除いている。本実施形態のブリンクでは内部に刃が組み込まれているから、手を入れるように構成すると危険である。そこで、制御部50には、一番最初の切断動作でトラフルが生じた場合に直には、一番最初の切断動作でトラフルが生じた場合に直に切断動作を中止して初期位置に刃を戻し記録紙2を排出するように制御する安全機構が組み込まれている。【0042)図10位に示ように、安全機構は、適負商検知部131、カッタ異常判断部132、タイマー回路133、及び切断動作業上部134から構成されている。

[0043] 適負荷検知手段131は、カッタモータ47の過負荷を検知すると、ドライバー121にカッタモータ47を逆転駆動させる信号を送り、列物台42を待機位置に戻す制御を行う。カッタ異常判制部132は、前端余白カッタ20の位置検出センサ48bを監視し、列物台42が移動してから再び待機位置に戻るまでの時間をタイマー回路133で計劃し、その計劃を基準値とと批談して短い場合に買常、また、同じ場合には正常と判断する。なお、基準値は、正常にカットしたときの時間であり、予めメモリ135に記憶されている。この基準値には、円板刃40位性変動に生じる誤差を考慮した許容時間の配慮がなされている。

[0044] 切断動作発止部134は、カッタ異常判断 3132が異常と判断することに応答して、両側総余白 カッタ28の上回転刃62、63を迅速位置化戻し、その後に、後端余白カッタ21の作動を禁止して記録紙2 を掛出する。とのように、一番最初の切断動作で記録紙2の余白を切断できないと判断した場合には、それ以降の切断を中止するから、切断トラブルに生じる記録紙2のジャムを確実に防止することができる。

【0045】次に上記美施形態の作用について図11を参照しながら疑明する。ブリンタの初期状態は、サーマルヘッド7がプラテンローラ8から離れた退避位置にセ 40トされ、また、損送ローラ対10のピンチローラ13がキャブスタンローラ12から離れた位置にセットされている。前韓及び後端余白カッタ20、21の円板刃40は、記録紙2の通過を妨げない待機位置に移動しており、また、両側端余白カッタ28の上回転刃82。63は、記録紙2の幅方向の外側にそれぞれ追避した遺遊位置に位置している。

(0046)ブリントを開始する前には、カット選択スイッチ87で余白カットの可否を選択的に入力する。カット選択スイッチ87で余白カットを選択した後にブリ 50

ントキー(図示せず)を操作すると、まず、制御部50 は、結紙を行う。これにより、記録紙2は、結紙部3か ら送り出されてサーマル〜ッド7 に向けて給紙される。 この給送中には、サーマル〜ッド7がプラテンローラ8 から離れた返距位置に移動されている。

【0047】送り出された記録紙2は、図1において記録面を上にした状態でサーマルーッド7とブラテンローラ8との間を通過して、搬送ローラ対10のピンチローラ13とキャブスタンローラ12との間に送り込まれる。そして、位置センサ14により、記録紙2の先端がピンチローラ13とキャブスタンローラ13とキャブスタンローラ13に午続する位置に移動させ、ピンチローラ13とキャブスタンローラ12に圧接する位置に移動させ、ピンチローラ13とキャブスタンローラ12とで記録紙2を挟み

【0048】また、撤送ローラ対10の挟み込み後に、 サーマルヘッド7がブリント位置へ移動する。その後 に、記録低送りモータ11が駆動され、キャブスタンロ ーラ12を回動させて記録紙2を順方向に向けて撤送す る。

【0049】この撥送中に、制御部50はエンコーダ15から得られる記録抵送り乗を監視して、サーマルへッド7の位置に面壊記録エリアの先端が位置することを検知した時点で、サーマルペッド7を駆動して記録紙2の間便記録エリア内にイエロー画像を1ラインずつ熱記録する。また、この熱記録中には、光定智器16のイエロー用禁外級ランブ17が点灯し、熱記録済みのイエロー無熱発電層を光定着する。

【0050】イエロ一画像の熱記録が終了すると、サーマルへッド7が迅避位置化移動され、その後に記録紙2 を逆方向に向けて撥送して、記録紙2の逆方向での後端を位置センサ14で検知するまで搬送を組続する。その後に、サーマルヘッド7をブリント位置化移動させ、再び記録紙2を順方向に撤送し、この接送中にサーマルヘッド7によるマゼンタ画像の熱記録と、マゼンタ用紫外線ランブ18によるマゼンタ感熱発色層の光定着とが行われる。

[0051] マゼンタ画像の熱記録が終了すると、同様 にしてシアン画像の熱記録が行われる。 たお、シアン感 対象発色層は通常の保管状態では発色しない熱悪度を有し ているので、光定管は行わない。 また、マゼンタ用禁外 級ランブ 18を記録中も点灯し、未記録エリアを漂白し もよい。

50 【0053】次に、制御部50は、両側端余白カッタ2

8の上回転刃62,63をカット位置にセットするよう に制御する。この制御は、まず、ドライバー88を介し てカム板駆動モータ89を駆動させる。カム板駆動モー タ89の駆動は、ギヤ列等を介してカム板78に伝達さ れる。これにより、カム板78は、一方向に回転する。 この回転により、カム溝82に係合しているカムピン7 4. 75は、カム溝82と直線ガイド開口76, 77と の交点の移動に伴なって移動する。これにより、カムビ ン74、75が固定されているガイドブラケット72、 73がシフトする。このシフトは、支持ブロック69. 70、刃スライド部材67、68に伝達される。 【0054】制御部50は、カム板駆動モータ89を駆 動中に、位置検出センサ85、86からの信号を監視し ており、位置検出センサ86で遮光板84を検出した時 点で、カム板駆動モータ89の駆動を停止する。これに より、一対の刃スライド部材67,68がカット位置に それぞれ移動され、上回転刃62,63が下回転刃6 4.65に上ローラ韓53aの両端側からそれぞれ当接 した状態となる。

【0055】このとき、一対の支持ブロック69,70 20 は、上回転刃62,63が下回転刃64,65にそれぞ れ当接する移動量よりも僅かに長い分だけ移動される。 したがって、図9に示したように、上回転刃62,63 が下回転刃64、65に当接してから、さらにコイルバ ネ102の付勢に抗して回転刃保持スリーブ100が内 側ストッパ104から僅かに離れる位置まで押し込まれ る。これにより、上回転刃62、63は、コイルパネ1 02の付勢によって下回転刃64,65に押圧された状 態となる。このように構成することで、例えばゴミや異 物が上・下回転刃62~65との間に当たった場合に上 30 回転刃62,63がコイルバネ102の付勢に抗して逃 げることができるため、上・下回転刃62~65への損 傷を防止することができる。なお、切断するシートの厚 みや材質に応じて付勢力の異なるコイルバネ102を用 いるようにすると、切断時の安定性、及び信頼性を高め ることができる。

[0056] 両側端カッタ28のカット位置へのセット が終了すると、記録紙2が順方向Aに送られる。そして、記録紙2の先端が位置センサ14により検出されると、ピンチローラ13の回転数の計測を行い、その計測 40値に基づいて記録紙2の前端余白のカット位置に到達したことを特定する。そして、特定した時点で記録紙2の撤送を停止し、その後に前端余白カッタ20を作動する。

【0057】まず、制御部50は、紙送り用モータ11 で駆動を停止中に、ドライバ120を介してカッタモー (0062)後47を所定量のバルス分だけ正逆回転させる。これに けっペルト44とー 向けて設定する (1062)第一次のベルト44とー はて別始642が特徴位置と定行完了位置との間で一往 初断された属げ復動し、その住動時に円板刃40が記録紙2を幅方向に 55 て貯められる。

切断する。

【0058】カッタモータ47を駆動中は、制御部50 の過貨商検知手段131が、カッタモータ47に流れる電流を計削し、その計画値に基づいて過貨商を検知する。カッタモータ47の過貨商を検知しない場合には、カッタモータ47をそのまま駆動させる。カッタ環席判断部132は、円板刃40の一往復に要する時間を、位置検出センサ48bから得られる信号を利用してタイマー回路133で計削しており、2の計測値と基準り動性をそで行ったか否かを判断する。この判断した結果の情報は、切断動作禁止部134に送られる。切断数件禁止部134は、正常カットの旨の情報を受け取ることで、次の後端余白カッタ210動作を許等する。

[0059]なお、前端余泊をカットするときには、順 方向の上流側で施送ローラ対10が記録紙2をニップし ており、また、図3化示すように、前端余白カッタ20 に対して順方向の上流側、すなわち記録面側に配置され た紙ガイド51と上面41aとの間の狭い機関で、切断 時に生にる距離紅2の浮き上がりを防止するから、記録 紙2をシワにすることなくスムーズに切断することがで きる。これにより、画像記録エリアの前縁をまっすぐに 切断することができる。

【0060】制御部50は、切断動作禁止部134で後端会白カッタ21の動作を辞寄することに応答して記録 紙送りモータ11を駆動し、記録紙2を開方向に向けて 接送する。この搬送途中で記録紙2の先端が排出ローラ 対29でニップされ、排出ローラ対29で塩送される。 排出ローラ対29は、搬送ローラ対10と同じ周速度で 回転する。そして、排出ローラ対29でニップされる。 同時に、記録紙2は、両側端余台カッタ28の上・下回 転列62-65で幅方向の左右余台が接送方向に切まった。 で検出されると、後端余台カッタ21のカット位置に記録 紙2の後端谷白のック21の短節をいったん停止し、その後 に後端条台カッタ21を作動させる。

【0061】後端余白をカットするときには、順方向の 下流側で排出ローラ対29が記録紙2をニップし、且つ 図4に示すように、後端余白カッタ21に対して脂方向 の下波側、すなわち記録画側に配置された紙ガイド51 と上面41aとの間の狭い照間で、切断時に生じる記録 紙2の浮き上がりを防止するから、円板刃40でスムリ 元に切断でき、画像記録エリアの後線をまっすぐに切断 することができる。

【0062】後端余白カッタ21の作動完了後には、再び記録抵送りモータ11を駆動して記録抵2を順方向に向けて搬送する。前端及び後端余白カッタ20、21で切断された同片33は、ゴミ受け部34に自然に落下して貯められる。

[0063]なお、例えば熱記録により記録紙2がカールすると、前端及び後端余白カッタ20、21の固定刃40が画像記録面に接触し、これを削ってしまう不都合が生じるおそれがあるのに対し、本実施形態では、記録紙2の配録面とは道側に固定刃40を配置しているため、このような不都合が生じることはない。

[0064]記録紙2が排出ローラ対29により再び撤送されると、上・下回転列62~65によって左右会白の切断が根載される。このとき、コイルバネ102の付勢により上回転列62・6.3が下回転列62・6.5にそ 10 本日圧接された状態で、且つ上・下回転列62~6.5 とも上及び下ローラ軸53a、54aと一種に回転しているから、切断がスムーズに行える。そして、余白がカットされた記録紙2は、排出ローラ対29により排出口30からトレイ語32に排出される。

[0065] 両側端余白カッタ28で切断された屑片3 3は、一対の分離ガイド90、91にガイドされ、撤送路から分離される。そして、ゴミ受け部34に落下し、これが貯められる。

[0066] 次に、過負荷検知手段131がカッタモー 20 タ47の過負荷を検知した場合について説明する。この 場合には、カッタモータ47に流れる電流が増大するか ち、これを検出することで通負荷と判断することができ る。過負荷を検知すると、過負荷検知手段131がドラ イバー121にカッタモータ47を逆転駆動させる信号 を送り、円板刃40を特板位置に戻す。

[0067] 円板刃40の一往復に要する時間は、カッタ異常判断部132がタイマー回路123で計劃している。そして、その計画はと基準値とを比較する。透色を検知した場合には、円板刃40をすぐ代待機位置に戻すから、計劃値が基準値よりも短い。この場合にカット異常と判断する。この情報は、切断動作禁止部134に送られる。切断動作禁止部134に対ちれるで、両側端条白カッタ28の上回転刃62、63を追還させるようにカム板配動モータ89を制御し、且つ次の後端余白カッタ21の作動を発止する。その後、搬送ローラ対10を駆動して排出ローラ対29で、カットを中断したままの状態で記録紙2を排出する。これにより、カット異常に起因する紙詰まりの発生を確実に防止することができる。

[0068]複数枚のブリントが指示され、且つ余白カットが選択されている場合には、余白カッタ20,2 1,28が追避位置にされた後に、次のブリントが開始される。そして、三色面順次ブリントを終了した後に、 会白カッタ20,21,28が作動して名余白を切断する。

【0069】カット選択スイッチ87により余白カット 無しを選択している場合には、画像記録後に記録抵送り モータ11の駆動を停止することなく、記録紙2を排出 ローラ対29によって排出口30から外部に排出する。

両側端条白カッタ28を通過するときには、一対の上回 転刃62,63と分離ガイド90,91とがそれぞれ記 縁紙2の幅方向の両外側に通過しているから、記録紙2 の通過を妨げることはない。また、下回転刃64,65 は、ローラ本体54 Dと同径又は僅かに小さな径となっ ている。このため、配録紙2が通過しても、下回転刃6 4,65 で記録面に傷等を付けるような不能合を確実に 防止することができる。

[0070] 上記実施形態のブリンタでは、記録紙2 を、例えばハガキサイズとし、余白をカットした記録紙 2のサイズを、銭塩方式のブリント写真の例えばしサイ ズと同じサイズにすると、余白をカットした記録紙2に 対してはブリント写真と同じにアルバム等に入れて記録 値能を楽しめ、またカットしないときにはポストカード として楽しむとができる。

□0071 上記実施形像では、シートとして1枚にカットされた記録紙2を用いているが、本発明ではこれに限らず、ロール形態から帯状に引き出したシートを用いてもよい。さらに、上回転刃62.63を固定にし、一対の下回転刃64.65をカット位置と退止位置との間で移動させているが、本発明ではこれに限らず、一対の上回転刃62.63をカット位置と退止位置との間で移動させるようにしてもよい。この場合には、下回転刃64.65を上回転刃62.63の外側に位置させる。また、上・下回転刃62.63の外側に位置させる。また。上・下回転刃62.63で4と上・下回転刃63.65との対をそれぞれカット位置と退止位置との間で移動させるように構成してもよい。

[0072]上記実施形態では、記録紙2を幅方向に切断するカッタを削減及び後端余白カッタ21との2つの10カッタで構成しているが、これらのうちの1つを省数し、1つのカッタで削減及び後端余白の切断を行ってもよい。また、ロール形態の記録紙を用いる場合にも、シート状に切り削すカットによって後端の10一番にカックさることができるため、前端及び後端余白カッタを一つで無用することができる。さらに、上述した両側端の白がカッタ28では、記録紙2の搬送力と上、下回転刀の代わりに、直線状のカッタ刃を配置し、記録紙2の搬送力だけを利用して記録紙2を搬送方向に切断しているが、上・下回転刀の代わりに、直線状のカッタ刃を配置し、記録紙2を搬送方向に切断しているが、上・

[0073]また、上記実施形態では、両側端余白カッタ28に排出ローラ対29を組み込んでいるが、本発明では、必ずしも排出ローラ対29を組み込む必要はな

[0074]また、上記実施形態において、余白切斯を 選択したときに、この切断後のシミュレート画像をディ スプレイ等に表示し、オペレータに確認させるようにし てもよい。この場合には、仕上がりに不満の場合に、画 修編集後にそのシミュレート画像を再度表示し、オペレ クタにこれを確認させる。そして、確認後に印刷及び切 断を行う。

【0075】上記実施形態では、感熱記録タイプのサー マルブリンタを例に説明したが、本発明はインクリボン やインクシートを使用する熱転写タイプにも適用するこ とができる。また、カラーサーマルプリンタの他にモノ クロサーマルブリンタに適用することもできる。 さらに はインクドット方式等の他のブリンタに本発明を実施し てもよい。

#### [0076]

[発明の効果]以上説明したように、請求項1記載のシ 10 ート切断装置では、スリッタをシートの撤送方向に直交 する幅方向に移動させるようにしたから、装置の厚みを コンパクトにすることができる。また、請求項2記載の 発明によれば、ニップローラを備えたから、ニップロー ラとスリッタとを搬送方向に並設するのと比較してニッ プローラとスリッタとを同一軸に取り付けるので、装置 がコンパクトになる。また、ニップローラで記録紙をニ ップして搬送しながらスリッタで切断するから、切断が 精度良く、且つ安定して行える。

[0077]請求項3記載の発明によれば、第1刃をニ 20. ップローラの軸に移動自在に設けたから、別個に第1刃 の移動をガイドする部材を設ける必要がなく、ローコス ト化を図ることができる。また、請求項4記載の発明に よれば、一対のスリッタの各第1刃を接近又は離反させ るように連係して移動させるから、各第1刃を移動させ る手段を個々に設けたものと比較してコストが安く済 み、且つ省スペース化を図ることができる。さらに、請 求項5記載の発明によれば、第2刃をニップローラと同 径又は僅かに小さい径にしたから、非切断時に第2刃が 記録面に触れることがない。

【0078】請求項6記載の発明では、分離ガイドをス リッタに設けたから、カット位置でスリッタで切断され た屑片が分離ガイドにガイドされ、シートの搬送路から 分離されるから、屑片によってシートの搬送が邪魔され るようなトラブルを確実に防止することができる。

[図3]

\* 【図面の簡単な説明】 【図1】本発明のカッタ付きプリンタを示した概略図で ある。

【図2】記録紙を幅方向に切断する前端余白カッタの要 部を示す斜視図である。

【図3】前端余白用カッタの概略を示す説明図である。

【図4】後端余白用カッタの概略を示す説明図である。

[図5] 記録紙を搬送方向に切断する両側端余白カッタ の要部を示す斜視図である。

【図6】上回転刃をカット位置に移動した状態の両側端 余白カッタを示す断面図である。

【図7】上回転刃を退避位置に移動した状態の両側端余 白カッタを示す断面図である。

[図8] 刃スライド部材及び支持ブロックの要部を示す 分解斜視図である。

[図9]上回転刃をカット位置に移動した状態の両側端 余白カッタの要部を示す拡大断面図である。

【図10】切断異常を検出したときに切断を中断する安 全機構の概略を示す説明図である。

【図11】カッタ付きプリンタの動作手順を示すフロー チャート図である。

[符号の説明] 2 記録紙

7 サーマルヘッド

1.0 搬送ローラ対

14,22 位置センサ

16 光定着器 20 前端余白カッタ

21 後端余白カッタ

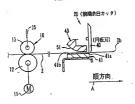
28 両側端余白カッタ

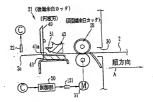
29 排出ローラ対 62,63 上回転刃

64,65 下回転刃 69,70 支持ブロック

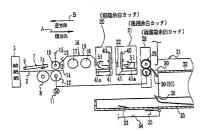
90、91 分離ガイド

[図4]

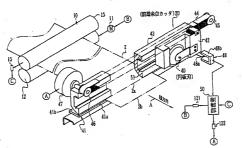




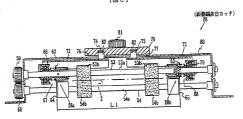


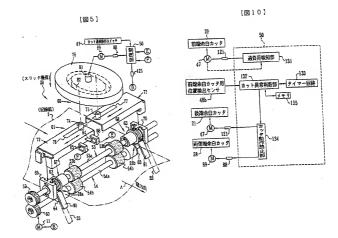


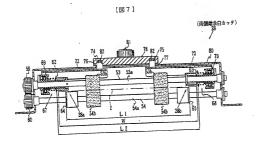
[図2]

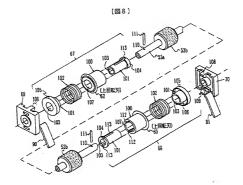


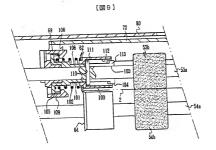
[図6]



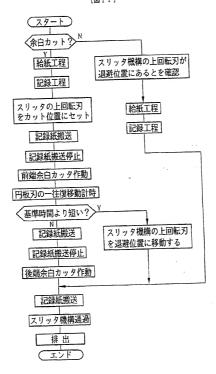








(図11)



## This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

### BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

-		
☐ BLACK BORDERS		
$\square$ image cut off at top, bottom or sides		
☐ FADED TEXT OR DRAWING		
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING		
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES		
$\square$ color or black and white photographs		
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS		
$\square$ lines or marks on original document		
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY		
Потиев.		

## IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.